

Semantica denotazionale

Un programma p denota una funzione f_p che applicata ai dati di ingresso produce i risultati; tale funzione ne definisce il significato o denotazione:
 $f_p: \text{Dati} \rightarrow \text{Risultati}$

Si definisce funzione di denotazione una funzione ∂ tale che, per ogni programma p , $\partial[p] = f_p$:
 $\partial: \text{Progr} \rightarrow \{\text{Dati} \rightarrow \text{Risultati}\}$
 $\partial[p](d) = r$, con $d \in \text{Dati}$, $r \in \text{Risultati}$

La denotazione di un programma può essere costruita componendo funzionalmente le denotazioni delle singole istruzioni o strutture sintattiche.

Esempio 1

Sia data la grammatica G :

- Program ::= Program Frase | Frase
- Frase ::= read id | id := const | write id

Domini sintattici:

$$P = L(G)$$

$$F = L_{\text{Frase}}(G)$$

R: insieme delle frasi "read id"

A: insieme delle frasi "id := const"

W: insieme delle frasi "write id"

Domini semantici:

\mathcal{S} : insieme dei numeri interi

Id : insieme degli identificatori

Mem = $\{\text{Id} \rightarrow \mathcal{S}\}$: ogni elemento $m \in \text{Mem}$ rappresenta una mappa di memoria:
 $m(\text{id}) = i$, $\text{id} \in \text{Id}$, $i \in \mathcal{S}$ (si ignori il caso $m(\text{id}) = \perp$)

In = \mathcal{S}^* : sequenza di ingresso

Out = \mathcal{S}^* : sequenza di uscita

Stati = **In** \times **Mem** \times **Out**

Denotazione di $p \in P$

$\partial[p] : \text{Stati} \rightarrow \text{Stati}$

Funzioni ausiliarie:

- head(x): **In** $\rightarrow \mathcal{S}$; estrae il primo elemento della sequenza x
- tail(x): **In** \rightarrow **In**; estrae la coda della sequenza x
- update : **Id** $\times \mathcal{S} \times$ **Mem** \rightarrow **Mem**;
 $\text{update}(v,i, m) = m'$, $m'(a) = m(a) \quad \forall a \neq v$
 $m'(v) = i$

Denotazione di $f \in R$; $f = \text{"read id"}$

$\partial[f] : \text{In} \times \text{Mem} \rightarrow \text{In} \times \text{Mem}$

$\partial[\text{read id}](x, m) = (x', m')$,

$x' = \text{tail}(x)$

$m' = \text{update}(\text{id}, \text{head}(x), m)$

Denotazione di $f \in A$; $f = \text{"id := const"}$

$\partial[f] : \text{Mem} \rightarrow \text{Mem}$

$\partial[id := \text{const}](m) = m'$, $m' = \text{update}(id, \text{const}, m)$

Denotazione di $f \in W$; $f = \text{"write id"}$

$\partial[f] : \text{Mem} \times \text{Out} \rightarrow \text{Out}$

$\partial[\text{write id}](m, x) = x'$, $x' = x \circ m(id)$

Denotazione di $f \in F$

$\partial[f] : \text{Stati} \rightarrow \text{Stati}$

$(\partial[\text{read id}](x, m), y)$

$\partial[f](x, m, y) = (x, \partial[id := \text{const}](m), y)$

$(x, m, \partial[\text{write id}])$

Denotazione $\partial[p_1; p_2] = \partial[p_2] \circ \partial[p_1]$

$x = (3 \ 13 \ 11 \ 12)$

$m = \{(a, 0), (b, 0)\}$

$y = \epsilon$

$p = \text{read } a; \text{ read } b; \text{ write } a; a := 2; \text{ write } a;$

$\partial[p](x, m, y) = \partial[\text{write } a](\partial[a := 2](\dots \partial[\text{read } a](x, m, y) \dots))$
 $= (x', m', y')$

$x' = (11 \ 12)$

$m' = \{(a, 2), (b, 13)\}$

$y' = (3 \ 2)$

Controllo degli errori semantici

Gli errori semantici di classifcano in:

- **statici**: non dipendenti dallo stato dell'esecuzione;
- **dinamici**: dipendenti dallo stato dell'esecuzione.

Nelle definizioni semantiche, gli errori possono essere descritti mediante appositi predicati.

Esempio 2 : errori statici

Sia data la grammatica G:

- **Program** ::= Program Frase | Frase
- **Frase** ::= id := Expr | if Expr then Program else Program
- **Expr** ::= Expr + Expr | Expr = Expr | id | intconst

Domini semantici:

B = {true, false}

S : insieme dei numeri interi

Id : insieme degli identificatori

V = **B** \cup **S**

Mem = {Id \rightarrow (V \cup { \perp }) }

Ris = V \cup {errore}

Stati = Mem \cup {errore}

Denotazione di $p \in P$, $P = L(G)$

$\partial[p] : \text{Stati} \rightarrow \text{Stati}$

NOTA: ogni situazione di errore deve essere classificata e descritta; ciascuna di esse deve essere identificata e propagata attraverso le successive denotazioni.

• update : $\text{Id} \times \text{Ris} \times \text{Stati} \rightarrow \text{Stati}$;

Denotazione di $f \in F$, $F = L_{\text{Frase}}(\mathcal{G})$

$\partial[f] : \text{Stati} \rightarrow \text{Stati}$

```

•  $\partial[f](s) =_{\text{def}}$ 
  if s = errore
  then errore
  else
  case f of
  "id := expr":  if  $\partial[\text{expr}](s) = \text{errore}$ 
                  then errore
                  else update(id,  $\partial[\text{expr}](s)$ , s)
  endif
  "if expr then p1 else p2":
  if ( $\partial[\text{expr}](s) \in \mathbf{B}$ )
  then if  $\partial[\text{expr}](s)$ 
        then  $\partial[p_1](s)$ 
        else  $\partial[p_2](s)$ 
  endif
  else errore
  endif
  endcase
  endif

```

Denotazione di $e \in E$, $E = L_{\text{Expr}}(G)$

$\partial[e] : \text{Stati} \rightarrow \text{Ris}$

- $\partial[e](s) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{cases} \text{if } s = \text{errore} \\ \text{then errore} \\ \text{else} \\ \text{case e of} \\ \text{if } (\partial[e_1](s) \notin \mathcal{S}) \text{ or } (\partial[e_2](s) \notin \mathcal{S}) \\ \text{then errore} \\ \text{else plus}(\partial[e_1](s), \partial[e_2](s)) \\ \text{endif} \\ \text{if } (\partial[e_1](s) \in \mathcal{S}) \text{ and } (\partial[e_2](s) \in \mathcal{S}) \\ \text{or} \\ (\partial[e_1](s) \in \mathcal{B}) \text{ and } (\partial[e_2](s) \in \mathcal{B}) \\ \text{then equal}(\partial[e_1](s), \partial[e_2](s)) \\ \text{else errore} \\ \text{endif} \\ \text{if } s(\text{id}) = \perp \\ \text{then errore} \\ \text{else } s(\text{id}) \\ \text{endif} \\ \text{intconst} \\ \text{endcase} \\ \text{endif} \end{cases}$

Definizioni ricorsiva dei domini sintattici

Una produzione ricorsiva nella forma $\langle A^1 ::= A^2 B \rangle$ descrive oggetti sintattici aventi struttura:

$$\alpha^1 = \alpha^2 \circ \beta, \text{ con } \alpha^1 \in A^1, \alpha^2 \in A^2, \beta \in B$$

la cui denotazione è nella forma: $\partial[\alpha^1] = \partial[\beta] \circ \partial[\alpha^2]$ (scritta anche $\partial[A^1] = \partial[B] \circ \partial[A^2]$)

Per ogni albero sintattico finito, il numero di applicazioni della ricorsione è finito.

Definizioni ricorsiva dei domini semantici

Se il linguaggio presenta dichiarazioni di procedure e/o funzioni, la definizione dei domini semantici può risultare ricorsiva.

Esempio

Sia data la grammatica G:

- Program ::= Program Frase | Frase
- Frase ::= id := Expr | if Expr then Program | call id
- Expr ::= - Expr | Expr < Expr | id | intconst | procedure Program end

Domini semantici:

- $\mathbf{B} = \{true, false\}$
- \mathcal{I} : insieme dei numeri interi
- \mathbf{Id} : insieme degli identificatori
- $\mathbf{Mem} = \{\mathbf{Id} \rightarrow \mathbf{V}\}$
- $\mathbf{V} = \mathbf{B} \cup \mathcal{I} \cup \mathbf{P}$
- $\mathbf{P} = \{\mathbf{Mem} \rightarrow \mathbf{Mem}\}$: ogni procedura è una

funzione che ridefinisce una mappa di memoria

Denotazione di $p \in \mathbf{P}$, $P = \mathbf{L}(G)$

$\partial[p] : \mathbf{Mem} \rightarrow \mathbf{Mem}$

- update : $\mathbf{Id} \times \mathbf{V} \times \mathbf{Mem} \rightarrow \mathbf{Mem}$;

Denotazione di $f \in \mathbf{F}$, $F = \mathbf{L}_{Frased}(G)$

$\partial[f] : \mathbf{Mem} \rightarrow \mathbf{Mem}$

- $\partial[f](m) =_{\text{def}}$

```

case f of
  "id := expr":      update(id,  $\partial[\text{expr}](m)$ , m)
  "if expr then p1": if  $\partial[\text{expr}](m)$ 
                    then  $\partial[p_1](m)$ 
                    else m
  "call id":        m[id](m)
endcase

```

Denotazione di $e \in E$, $E = \mathbf{L}_{Expr}(G)$

$\partial[e] : \mathbf{Mem} \rightarrow \mathbf{V}$

- $\partial[e](m) =_{\text{def}}$

```

case e of
  "- e1":      minus( $\partial[e_1](m)$ )
  "e1 < e2":  lth( $\partial[e_1](m)$ ,  $\partial[e_2](m)$ )
  "id":         m[id]
  "intconst":   intconst
  "procedure p end":  $\partial[p]$ 
endcase

```

- $p =$ $r :=$ procedure $x := y < 7$ end; $y := 1$; call r;

- $e =$ procedure $x := y < 7$ end

$\partial[p](m) = m[r](m)$

$m =$ update(y, 1, update(r, $\partial[x := y < 7]$, m))

$\partial[x := y < 7] =$ "update(x, lth(m[y], 7), m)"

$m_0 =$ (x = \perp , y = \perp , r = \perp)

• update(r, $\partial[e](m_0)$, m_0)

$m_1 =$ (x = \perp , y = \perp , r = "update(x, lth(m[y], 7), m)")

• update(y, $\partial[1](m_1)$, m_1)

$m_2 =$ (x = \perp , y = 1, r = "update(x, lth(m[y], 7), m)")

• $m_2[r](m_2)$

$m_3 =$ (x = true, y = 1, r = "update(x, lth(m[y], 7), m)")

Funzioni denotate ricorsive

Una funzione denotata può essere definita ricorsivamente.

Esempio

Sia data la grammatica G:

- Program ::= Program Frase | Frase
- Frase ::= id := Expr | if Expr then Program endif | call id
- Expr ::= Expr > Expr | Expr - Expr | id | intconst | procedure Program end

Domini semantici:

- B** = { *true*, *false* }
- S** : insieme dei numeri interi
- Id** : insieme degli identificatori
- Mem** = { **Id** → **V** }
- V** = **B** ∪ **S** ∪ **P**
- P** = { **Mem** → **Mem** } : ogni procedura è una

funzione che ridefinisce una mappa di memoria

Denotazione di $p \in P$, $P = L(G)$

$\partial[p] : \text{Mem} \rightarrow \text{Mem}$

Denotazione di $e \in E$, $E = L_{\text{Expr}}(G)$

$\partial[e] : \text{Mem} \rightarrow V$

- $\partial[e](m) =_{\text{def}}$

case e of

- " $e_1 > e_2$ ": $\text{gth}(\partial[e_1](m), \partial[e_2](m))$
 - " $e_1 - e_2$ ": $\text{minus}(\partial[e_1](m), \partial[e_2](m))$
 - "id": $m(\text{id})$
 - "intconst": intconst
 - "procedure p end": $\partial[p]$
- endcase**

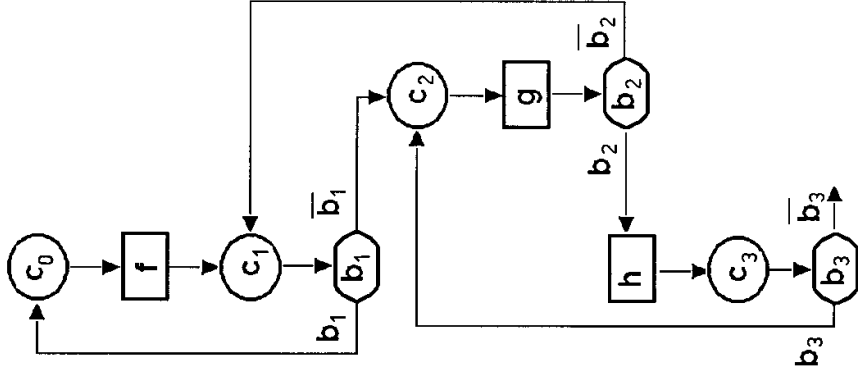
definizione ricorsiva di un ciclo **while**:

$p =$ while := procedure
 if $x > 0$ then $x := x - 1$; call while endif
 end;
 call while
 $p' =$ if $x > 0$ then $x := x - 1$; call while endif
 $\partial[p](m) = m[\text{while}](m')$
 $m' = \text{update}(\text{while}, \partial[p], m)$
 $\partial[p'] =$ "if $\partial[x > 0](m)$
 then $\{\partial[x := x - 1](m)\}[\text{while}]\{\partial[x := x - 1](m)\}$
 else m
 endif"

Continuazioni

La semantica di un programma contenente salti di controllo può essere definita mediante l'uso di continuazioni.

Esempio



- $f, g, h: \text{Stati} \rightarrow \text{Stati}$
- $b_i: \text{Stati} \rightarrow (\text{Val} \times \text{Stati})$
 $b_i(Q).v \in \text{Val} \quad \text{Val} = \{\text{true}, \text{false}\}$
 $b_i(Q).s \in \text{Stati}$
- $c_i: \text{Stati} \rightarrow \text{Stati_finali}$ (Continuazioni)

```

 $c_0(Q) = c_1(f(Q))$ 
 $c_1(Q) = \text{if } b_1(Q).v$ 
  then  $c_0(b_1(Q).s)$ 
  else  $c_2(b_1(Q).s)$ 
end if

 $c_2(Q) = \text{if } b_2(g(Q)).v$ 
  then  $c_3(h(b_2(g(Q)).s))$ 
  else  $c_1(b_2(g(Q)).s)$ 
end if

 $c_3(Q) = \text{if } b_3(Q).v$ 
  then  $c_2(b_3(Q).s)$ 
  else  $b_3(Q).s$ 
end if

```

Il significato del programma è l'effetto prodotto partendo dal punto di entrata, ossia la continuazione c_0